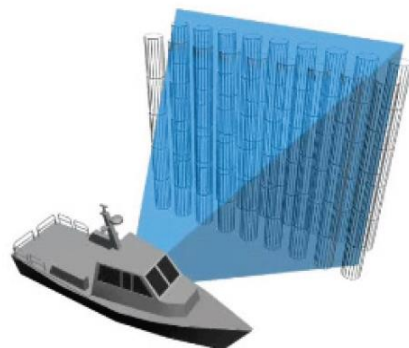


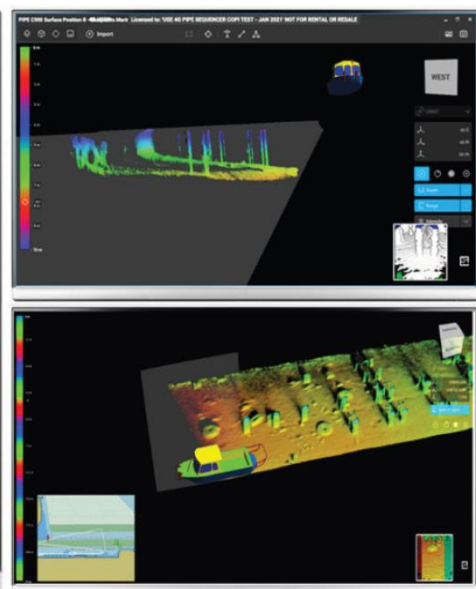
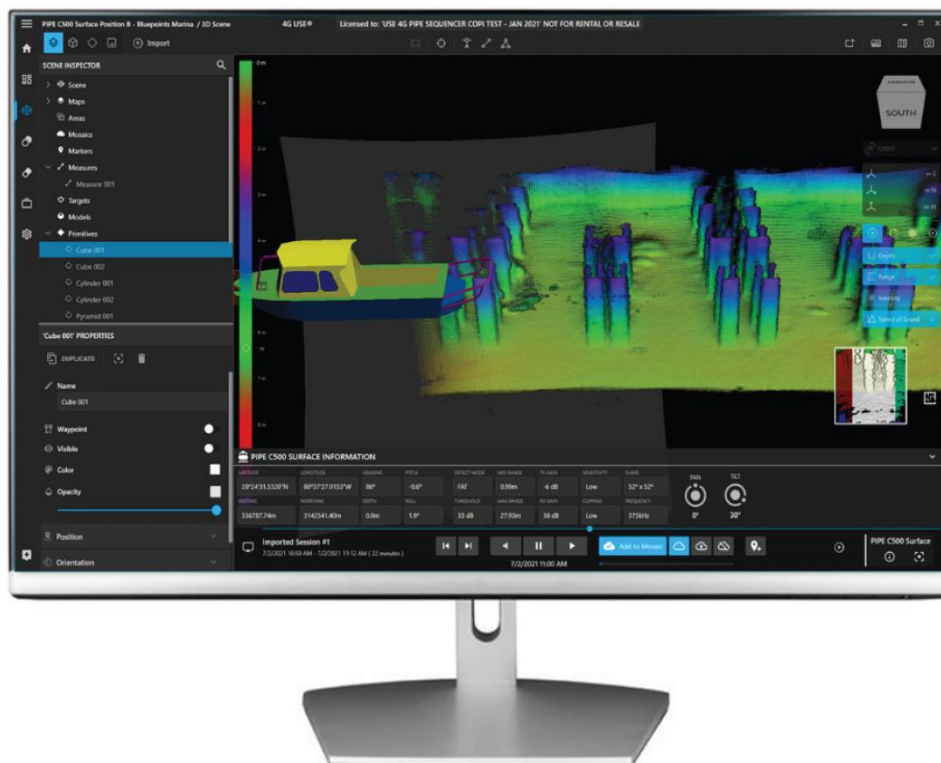
本物のリアル・タイム4D ソナー

- ・ 港湾土木工事出来高管理、水中構造物・地形計測



水中部:PIPE ソナー・ヘッド

- 寸法 : 328 x 301 x 151mm
重量 : 水中約12.1kg, 空中約20.6kg
電源 : 24VDC, 3-6A(電源投入時最大10A)
耐圧水深 : 20, 250, 600, 3,000, 4,000m(オプション)
送信周波数および探知範囲 :
375kHz : 315-425kHz, 54° x 54° - 46° x 46°
630kHz : 550-770kHz, 33° x 33° - 25° x 25°
240kHz : 220-280kHz, 100° x 44° - 76° x 33° (オプション)
最大ビーム数 : 180 x 180
ピン・レート : 最速40Hz
探知レンジ : 0.5~120m
レンジ解像度 : 3cm
テレメトリー : イーサネット(100Mbps)



船上部：パワー・サプライ ユニット

水中部ソナーヘッドとパンチルト装置への電源供給、通信接続

電源：入力:AC110/240V

出力：DC24~27VDC

通信：ソナー；RJ45(イーサネット)，パンチルト；RS232

船上部：設定、制御、表示ソフトウェア

4G USE ソフトウェア：

Echoscopeの各種動作設定や動作制御付属パン・チルト装置などの各種設定を担い、3Dモザイク作成やX，Y，Z座標系の出力、記録、表示の役割を行う。

VVM： ROVオペレータ用表示ソフト(オプション)

3DMATT： ケーブルなど追跡機能ソフト(オプション)

LIVE XYZ： リアルタイムでX，Y，Zデータを出力する機能(オプション)

船上部：要求されるPC

高速なGraphicカードが搭載されているゲーミングPCが必要です。(詳細は、別途)

